



www.kb-agava.ru

АГАВА

Настоящая газовая автоматика

ООО КБ «АГАВА»

620026, г. Екатеринбург, ул. Бажова, 174, 3 эт.
т/ф 343/262-92-76 (78,87)

agava@kb-agava.ru; <http://www.kb-agava.ru>

**Микропроцессорное устройство управления
котлами, печами, сушилками**

АГАВА 6432.10

**ИНСТРУКЦИЯ ПО МОНТАЖУ И ПУСКОНАЛАДКЕ
ДОПОЛНЕНИЕ №1 «ПЛАВНОЕ РЕГУЛИРОВАНИЕ»**

**АГСФ.421455.001Д1
/Редакция 4.12/**

Екатеринбург
2012

СОДЕРЖАНИЕ

1 Общие положения	5
2 Термины, определения и сокращения.....	5
3 Настройка аналоговых входов	7
4 Управление исполнительными механизмами.....	9
5 Индикация аналоговых величин	11
5.1 Индикация текущего параметра	11
5.2 Подменю расширенной индикации	11
6 Регулятор. Термины и определения	14
6.1 Период регулирования	14
6.2 Уставка регулирования	14
6.3 Зона нечувствительности	15
6.4 Зона регулирования.....	15
6.5 Постоянная времени ФНЧ	15
6.6 Коэффициент пропорционального регулирования.	15
6.7 Постоянная времени интегральной составляющей	16
6.8 Постоянная времени дифференциальной составляющей	16
6.9 Поведение контура регулирования при первом включении	16
6.10 Типовые параметры контуров	17
7 Настройка контуров регулирования котла (печи)	17
7.1 Контур регулирования мощности.....	17
7.1.1 Параметры контура регулирования мощности	17
7.1.2 Программирование задания контура регулирования мощности.....	19
7.1.3 Ограничение максимальной выходной мощности (только для исполнений контроллера для печей).....	19
7.1.4 Ограничение скорости нарастания давления топлива.....	20
7.1.5 Введение ограничений по значению давления топлива перед горелкой.....	21
7.2 Контур управления соотношением топливо/воздух.	23
7.2.1 Параметры контура соотношения топливо/воздух.	23
7.2.2 Работа контура управления соотношением топливо/воздух.....	24
7.2.3 Заполнение таблицы соотношения топливо/воздух	24
7.2.4 Просмотр содержимого заданной таблицы соотношения топливо/воздух.....	26
7.2.5 Стабилизация давления воздуха при вентиляции и при розжиге	27
7.2.6 Фиксированный корректирующий коэффициент	28
7.2.7 Вычисляемый корректирующий коэффициент	28
7.3 Контур регулирования разрежения	29
7.3.1 Настройка контура регулирования разрежения	29
7.3.2 Задание постоянной уставки контура регулирования разрежения.	31
7.3.3 Заполнение таблицы соотношения топливо/разрежение	31

7.4 Контур регулирования уровня воды в барабане (для парового котла).....	34
7.4.1 Настройка контура регулирования уровня воды в барабане....	34
7.4.2 Задание уставки контура регулирования уровня воды в барабане	35
7.5 Контур регулирования (стабилизации) давления топлива.....	36
7.5.1 Параметры контура стабилизации давления топлива	36
7.5.2 Использование контура стабилизации давления топлива для розжига (патент на полезную модель №72531 от 20.04.2008 г.)	37
7.5.3 Использование контура стабилизации давления топлива в режиме «Прогрев».....	39
7.5.4 Использование стабилизации давления топлива в режиме «Работа»	39
7.6 Контур регулирования (стабилизации) давления топлива перед второй горелкой.	40
7.7 Контур управлением подмесом (для водогрейного котла, печи) .	42
7.7.1 Настройка контура регулирования подмесом.....	42
7.7.2 Задание уставки контура регулирования подмеса	43
8 Применение частотно-регулируемых приводов.....	44
8.1 Основные положения при работе с ЧРП	44
8.2 Настройка конфигурации для использования ЧРП.....	44
8.3 Дополнительные возможности.....	44
8.4 Настройка фиксированного значения выходного тока	45
8.5 Проверка первичных параметров котла (давление воздуха, разрежение в топке) при фиксированных значениях токовых сигналов	46
ПРИЛОЖЕНИЕ А Методика калибровки прибора индикации АДИ-01.7 (индикация положения МЭО).....	48
ПРИЛОЖЕНИЕ Б Рекомендации по настройке ПИД-регуляторов контроллера АГАВА 6432.10	49

1 Общие положения

Настоящий документ является дополнением к *Инструкции по монтажу и пусконаладке АГСФ.421455.001ИМ* и используется только для контроллеров АГАВА 6432.10 в исполнениях с плавным регулированием.

В **Приложении А** приведена методика калибровки индикаторов (АДИ) положения регулирующих органов.

2 Термины, определения и сокращения

2.1 Термины и определения

В настоящем дополнении применены следующие термины с соответствующими определениями:

3.1 автоматический розжиг: Розжиг запальника и горелки по программе контроллера без вмешательства оператора.

3.2 автоматическое регулирование (параметра): Управление параметром контроллером при помощи электрифицированных исполнительных механизмов.

3.3 верхний уровень (оборудования): АРМ оператора (машиниста), оснащённое компьютером.

3.4 дистанционное регулирование (параметра): Управление параметром от тумблеров «Больше» / «Меньше», расположенных на дверце шкафа КИП и А при помощи электрифицированных исполнительных механизмов.

3.5 первая (вторая) линия или магистраль: Для 2-х (и более) горелочных котлов – соответственно первый и второй трубопровод топлива (с запорной арматурой) к которому стремится контур регулирования

3.6 полевой уровень (оборудования): Шкафы, контроллеры, датчики и устройства сопряжения с объектом (УСО), размещаемые непосредственно у котла.

3.7 полуавтоматический розжиг: Автоматический розжиг стационарно установленного запальника с последующим розжигом горелки и регулированием параметров факела оператором при помощи ручного крана

3.8 регулирование от верхнего уровня: Управление параметром (режимом) от компьютера АРМ верхнего уровня при помощи изменения заданий регуляторов.

3.9 ручное регулирование (параметра): Регулирование при помощи кранов и задвижек.

3.10 ручной розжиг: Розжиг горелки при помощи ручного запальника, вносимого в топку котла, и регулирование параметров факела оператором при помощи ручного крана

3.11 уставка регулирования: Значение регулируемого параметра к которому стремится контур регулирования

3.2 Сокращения

В настоящем дополнении применены следующие сокращения:

P – давление. Например, Pгаза – давление газа;

T или **t** – температура. Например: тдыма – температура дымовых газов;

АДН – измеритель избыточного давления (напоромер), производимый ООО КБ «АГАВА»;

АДП – датчик пламени оптический или ионизационный, производимый ООО КБ «АГАВА»;

АДР – измеритель разрежения (тягонапоромер), производимый ООО КБ «АГАВА»;

АРМ – автоматизированное рабочее место;

БГ – большое горение;

ДВ – дутьевой вентилятор;

ДС – дымосос;

ИМ – исполнительный механизм;

КВ – концевой выключатель;

КЗ – короткое замыкание;

КИП и А – контрольно-измерительные приборы и автоматика;

КО – клапан-отсекатель. Например, КО-1 – первый (по ходу газа) клапан-отсекатель;

КСБ – клапан свечи безопасности;

МГ – малое горение;

МЭМ – механизм электрический многооборотный;

МЭО – механизм электрический однооборотный;

НА – направляющий аппарат;

ТДМ – тяго-дутьевые машины;

ПИД-регулирование – пропорционально-интегрально-дифференциальное регулирование (плавное).

ЦАП – цифро-аналоговый преобразователь;

ЧРП – частотно-регулируемый привод;

ШИМ – широтно-импульсная модуляция.

3 Настройка аналоговых входов

3.1 Настройка исходных параметров

Для описания параметров входных аналоговых сигналов:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации (процедура работы с меню подробно описана в «Инструкции по монтажу и пусконаладке»).
2	В подменю: «УПРАВЛЕНИЕ МОЩНОСТЬЮ», «УПРАВЛЕНИЕ ПОДАЧЕЙ ВОЗДУХА», «УПРАВЛЕНИЕ РАЗРЕЖЕНИЕМ», «УПРАВЛЕНИЕ УРОВНЕМ ВОДЫ В БАРАБАНЕ» или «УПРАВЛЕНИЕ КОНТУРОМ ПОДМЕСА» выбрать вид регулирования - «ПИД».
3	В подменю «ОПИСАНИЕ АНАЛОГОВЫХ ДАТЧИКОВ» для каждого предлагаемого датчика: <ul style="list-style-type: none">• выбрать из списка тип применяемого датчика;• выбрать из списка единицы измерения входной величины датчика;• ввести максимальное значение шкалы;• ввести минимальное значение шкалы;
4	Выйти из меню конфигурации.

Примечания:

1 Для аналоговых сигналов 0-20 мА, 4-20 мА минимальное значение тока соответствует нижнему значению шкалы датчика (например, 0 кПа), а максимальное значение тока – верхнему значению шкалы датчика (например, 10 кПа).

2 Для аналоговых сигналов 20-0 мА, 20-4 мА максимальное значение тока соответствует нижнему значению шкалы датчика (например, 0 кПа), а минимальное значение тока – верхнему (например, 10 кПа).

3 При выборе типа датчика с симметричными пределами (например, ± 125 Па) необходимо в качестве верхнего предела ввести 125, в качестве нижнего предела ввести минус 125.

4 На вводимые величины существуют ограничения, значения шкалы лежат в диапазоне от -3200,0 до +3200,0. Кроме этого, на вводимые величины накладываются дополнительные ограничения, исходя из физической природы описываемого сигнала. Например, для датчиков давления в качестве нижней границы изменения верхнего предела задан 0. Для повышения точности индикации параметра, если вводится величина 1,6 кПа, 2,5 МПа, 6,3 кПа, лучше ввести соответственно 1600 Па и

2500 кПа, 630 мм.в.ст. Точность регулирования процессов от этого не зависит.

5 При использовании первичных датчиков с токовым выходом типа 0-20, 20-0, 4-20, 20-4 мА при значениях формируемого тока свыше 27 мА формируется сигнал «Перегруз. аналогового датчика». Для датчиков с выходом типа 4-20 и 20-4 мА при токе менее 2.5 мА формируется сигнал «Обрыв аналогового датчика».

6 В качестве первичных датчиков для измерения параметров газовых сред в системах с плавным регулированием рекомендуется использовать датчики:

- АДН–**xx.2** для измерения давления газа перед горелкой;
- АДН–**10.2** или АДН–**2.2** для измерения давления воздуха перед горелкой;
- АДР–**0,25.2.** или АДР–**0,5.2** для измерения разрежения в топке котла;

Где:

xx - обозначение предела измерения;

«**2**» в конце обозначения – исполнение прибора, означающее наличие выхода стандартного токового сигнала 4-20 мА.

7 Для контроля параметров давления жидких сред (вода, жидкое топливо, пар) используются датчики с токовым выходом (Сапфир, Метран) в сочетании с индикатором АДИ-**01.1**, а для контроля положения регулирующих органов - АДИ-**01.7**.

4 Управление исполнительными механизмами

4.1 Управление исполнительными механизмами производится от контроллера АГАВА 6432.10, откуда поступают управляющие воздействия. Для ограничения перемещения заслонок сигналы от концевых выключателей МЭО заведены на соответствующие входы контроллера.

4.2 Для управления котлом с несколькими контурами регулирования используется шкаф КИП и А микропроцессорное устройство управления котлами, печами, сушилками АГАВА 6432, куда входят контроллер АГАВА 6432.10, датчики давления АДН, разрежения АДР, устройства индикации АДИ, а также индикаторы направления движения и тумблеры для ручного управления исполнительными механизмами.

4.3 *Основной* способ управления исполнительными механизмами - автоматический от контроллера АГАВА 6432.10.

4.4 Ручное управление исполнительными механизмами доступно в режиме «Готов». В других режимах управление вручную можно осуществить, если данный контур активен.


Для переключения вида управления необходимо перевести тумблер «Ручной/Автомат» в положение «Ручной», после этого для выдачи воздействия на МЭО пользоваться тумблером « \updownarrow » (« \pm »), расположенными на передней панели шкафа.





4.5 Движение исполнительного механизма ограничено концевыми выключателями «Закрыто» и «Открыто» («БГ»).

4.6 Направление движения исполнительных механизмов отображается светодиодными индикаторами на передней панели шкафа. Светодиод светится в том случае, если на МЭО выдается управляющий сигнал данного направления. Если МЭО не подключен, горят оба светодиода.

РАБОТА | T \diamond | В \diamond | Р \diamond | П \diamond

Рисунок 1 – Индикация работы контуров регулирования

4.7 Индикация направления движения МЭО дублируется символами «» в верхней строке дисплея (только в режиме «Работа» и для вида управления контуром «ПИД-регулирование»). Черный цвет символа «•» соответствует открыванию исполнительного органа, а символа «,» - закрыванию. Рядом с символами отображения работы каждого контура стоит буква, обозначающая название контура регулирования: «Т» - контур топлива (мощности), « $\frac{T}{2}$ » - контур топлива

второй горелки (для двухгорелочного котла с двумя регулирующими исполнительными механизмами по топливу), «В» - контур воздуха, «Р» - контур разрежения, «П» - контур подмеса (для водогрейного котла или печи), «У» - контур уровня воды в барабане парового котла, как показано на *Рисунке 1*. При достижении исполнительным механизмом концевого выключателя «БГ» или «Открыто», в соответствующем контуре, символ движения исполнительного механизма отображается как: «» и выдача команды на открытие исполнительного механизма не подается. При достижении исполнительным механизмом концевого выключателя «МГ» по топливу или «закрывается» по остальным исполнительным механизмам, символ движения исполнительного механизма отображается как: «» и выдача команды на закрытие исполнительного механизма не подается. При использовании режима ограничения давления топлива при достижении минимального давления топлива символ движения исполнительного механизма на закрытие отображается как: «», а при достижении максимального значения символ движения исполнительного механизма на открытие отображается как: «» и команды соответственно на закрытие или открытие исполнительного механизма не подаются.

5 Индикация аналоговых величин

5.1 Индикация текущего параметра

В режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» и «Работа» во второй строке дисплея индицируется одна из аналоговых входных или расчетных величин. Формат индикации – краткое наименование выводимой величины, текущее значение величины и единицы измерения. Выбор параметра для индикации осуществляется последовательным перебором с помощью кнопки «РЕЖИМ» или кнопок «r » и «S ». В режиме «Работа» в первой строке дисплея после наименования режима осуществляется сокращенная индикация режимов работы контуров регулирования (п.4.7).

5.2 Подменю расширенной индикации

5.2.1 Доступ в подменю «Расширенная индикация»

Если в конфигурации прибора хотя бы в одном из контуров управления выбрано автоматическое регулирование по ПИД-алгоритму, для просмотра параметров этого контура можно воспользоваться подменю расширенной индикации. Данное подменю имеет уровень доступа оператора. Чтобы войти в меню оператора, необходимо нажать кнопку «ВВОД» при наличии на индикаторе сообщения «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» или «Работа». Кнопками «r » или «S » выбирается пункт «**РАСШИРЕННАЯ ИНДИКАЦИЯ**» и нажатием кнопки «ВВОД», осуществляется переход в данное подменю.

Если после этого не нажимать кнопок на передней панели в течение 5 минут, произойдет автоматический возврат в основной режим индикации. Движение по меню для различных контуров осуществляется, как в обычном меню.

5.2.2 Формат вывода величин.

В первой строке выводится краткое наименование входного параметра, его текущее значение, единицы измерения.

Во второй строке отображается рассогласование входного параметра и уставки «Расс», кроме этого, условными символами отображается режим работы контура регулирования и тенденция движения исполнительного механизма.

Символ «Расс» обозначает входное рассогласование контура регулирования в % от значения текущей уставки, вычисляется один раз за период регулирования. Уставка (задание) вычисляется по таблице или задается из меню для параметра, отображаемого в первой строке.

5.2.3 Возможные варианты индикации:

Символ «р» после числового значения параметра появляется при переводе тумблера «ручное/автомат» в положение «ручное». Управление исполнительным механизмом осуществляется от тумблера « \updownarrow » (« \pm ») с передней панели шкафа.

- «откл» - контур в данный момент не находится в работе,
- « [] » - входное рассогласование контура находится в пределах зоны регулирования, исполнительный механизм не имеет тенденции к движению,
- « [\uparrow] » - входное рассогласование контура находится в пределах зоны регулирования, исполнительный механизм имеет тенденцию к движению в сторону увеличения параметра,
- « [\downarrow] » - входное рассогласование контура находится в пределах зоны регулирования, исполнительный механизм имеет тенденцию к движению в сторону уменьшения параметра,
- « \uparrow [] » - входное рассогласование контура находится вне пределов зоны регулирования, исполнительный механизм имеет тенденцию к движению в сторону увеличения параметра (позиционное регулирование, кулачок «Открыто»)
- « [] \downarrow » - входное рассогласование контура находится вне пределов зоны регулирования, исполнительный механизм имеет тенденцию к движению в сторону уменьшения параметра (позиционное регулирование, кулачок «Закрыто»).
- « : [] » - только для контура управления ИМ топлива при использовании алгоритма ограничения скорости (п.7.1.4). Данная индикация появляется, если входное рассогласование контура находится вне пределов зоны регулирования. Исполнительный механизм (ИМ) имеет тенденцию к движению в сторону увеличения параметра, скорость движения ИМ постоянная и определяется действием ШИМ*.
- « [] \ominus » - только для контура управления ИМ топлива при использовании алгоритма ограничения скорости (п.7.1.4). Данная индикация появляется, если входное рассогласование контура находится вне пределов зоны регулирования. Исполнительный механизм (ИМ) имеет тенденцию к движению в сторону уменьшения параметра, скорость движения ИМ постоянная и определяется действием ШИМ*.

Наличие тенденции к движению не означает, что реально происходит движение ИМ.

Если ИМ дошел до конечных выключателей, или уже был на них установлен ранее, фактического перемещения регулирующих органов не происходит.

Если переключатель «ручное/автомат» установлен в положение «Ручное», фактического перемещения регулирующих органов не происходит при отсутствии управления от тумблера « \updownarrow » (« \pm »). На индикаторе отображается результат расчета длительности воздействия на ИМ для автоматического управления.

Данное свойство удобно использовать при начальной настройке коэффициентов регулирования контура.

Примечание - * Широтно - Импульсная Модуляция. Регулярная последовательность импульсов, полностью характеризуемая длительностью импульса и периодом его повторения, как показано на временной диаграмме на **Рисунке 2**. При $T_{\text{длит}} = T_{\text{период}}$ сигнал становится непрерывным, в этом случае заполнение ШИМ равняется 100% .

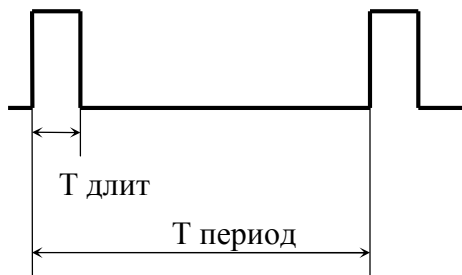


Рисунок 2 – Последовательность импульсов ШИМ

6 Регулятор. Термины и определения

Регулятор, реализованный в программе контроллера АГАВА 6432.10, сходен по методу регулирования и основным параметрам с известными регуляторами Р-25 и Р-29, однако существуют и некоторые отличия.

6.1 Период регулирования

Одной из основных особенностей данного регулятора является то, что он имеет принципиально дискретный характер. Это означает, что регулятор измеряет текущее рассогласование и вычисляет необходимое воздействие один раз за «**период регулирования**», ΔT . Данная величина задается в пункте меню «Период работы контура». То есть *период следования импульсов воздействия на объект постоянен и составляет ΔT* .

По величине рассогласования и динамике его изменения рассчитывается длительность импульса воздействия (т.е. регулятор формирует ШИМ для управления исполнительным механизмом). Минимальная длительность импульса воздействия – 0,1 секунды, максимальная – заданное значение периода регулирования ΔT (или время полного хода исполнительного механизма, из них выбирается параметр с меньшим значением). В регуляторе Р-25 длительность импульса (настройка «Импульс») постоянна, а, в зависимости от рассогласования, изменяется частота следования импульсов (при работе интегральной составляющей).

При выборе периода регулирования следует ориентироваться на динамические характеристики управляемого объекта. Чем выше динамика, тем меньше должен быть период регулирования. Например, для контура разрежения период регулирования должен быть не более 1-1,5 сек. Для контура регулирования давления пара или температуры воды, более инерционных процессов, период регулирования может быть 10-20 сек. При расчете дифференциальной составляющей используется значение рассогласования за предыдущие 4 периода регулирования. При медленно изменяющемся процессе и выборе слишком малой величины периода регулирования, величины рассогласования будут практически одинаковы, и дифференциальная составляющая правильно рассчитана не будет.

6.2 Уставка регулирования

Уставка регулирования вводится в подменю «**Рабочие уставки**» или «**Уставки наладчика**» в абсолютных входных величинах. Описание параметров входных сигналов производится в подменю «Описание аналоговых сигналов» (п.3.1).

6.3 Зона нечувствительности

Зона нечувствительности определяется, как относительная величина от текущего значения задания, которое принято за 100%. Если сигнал рассогласования находится внутри зоны нечувствительности, его значение принимается равным нулю.

6.4 Зона регулирования

Зона регулирования также задается, как относительная величина, текущее значение задания принято за 100%. Абсолютное значение может быть более 100 % при малом абсолютном значении уставки (например, для канала разрежения). Если рассогласование превышает зону регулирования, производится переход к *позиционному* регулированию.

Для контура управления ИМ топлива, в зависимости от включения в работу алгоритма ограничения скорости нарастания температуры, при выходе за пределы зоны регулирования производится переход либо к *позиционному* регулированию, либо к режиму *ограничения скорости* нарастания давления *топлива* перед горелкой (п.7.1.4).

6.5 Постоянная времени ФНЧ

Расчет длительности импульсов по текущим значениям рассогласования производится один раз за период регулирования. Для усреднения значения *ошибки* в течение периода регулирования, применяется ФНЧ (демпфер). В отличие от обычных регуляторов, ФНЧ стоит по входному сигналу. **Постоянная времени ФНЧ** задается в одноименном меню. Если первичный датчик имеет встроенный фильтр, например датчики серии АДН, постоянную времени фильтра лучше установить минимальную, чтобы избежать внесения дополнительных задержек входного сигнала.

6.6 Коэффициент пропорционального регулирования.

В формировании *коэффициента передачи* в данном приборе участвует три величины:

$$K_{\text{передачи}} = \frac{K_p \cdot T_{\text{мео}}}{10 \cdot \Delta T}, *$$

где K_p – задается в пункте меню «**Коэфф. пропорц. регул.**»,
 ΔT – период регулирования,
 $T_{\text{мео}}$ – время полного рабочего хода исполнительного механизма (МЭО).

Примечание - * С версии программы контроллера 05.65 и выше в формулу введено деление на 10

Выходное воздействие контура выдается в долях от времени полного хода регулирующего органа, поэтому необходимо задавать

реальное время рабочего хода МЭО для вычисления абсолютной длительности воздействия в секундах.

Например, для контура мощности временем полного хода исполнительного механизма (ИМ) будет время, в течение которого регулирующая заслонка по газу (регулирующий клапан для жидкого топлива) пройдет путь от положения устойчивого минимального горения до положения, соответствующего максимальной мощности (название КВ МЭО соответственно «МГ» и «БГ»). Данное время должно быть замерено непосредственно на объекте после настройки положения конечных выключателей ИМ и занесено в пункт меню «**Номинал. время хода ИМ**».

С версии контроллера 06.42 введена возможность установки отрицательного значения коэффициента пропорциональности для изменения направления воздействия (знака обратной связи) контура регулирования. Например, в случае с шибером дымохода в зависимости от знака коэффициента пропорциональности при одном и том же рассогласовании ИМ будет или открывать шибер, или закрывать его поддерживая соответственно или разрежение, или давление в топке.

6.7 Постоянная времени интегральной составляющей

В пункте меню «**Пост. интегриров. контура**» производится установка значения постоянной времени интегрирования ПИД-алгоритма. Значение постоянной времени интегрирования можно оценить по переходной характеристике объекта управления.

6.8 Постоянная времени дифференциальной составляющей

В пункте меню «**Пост. дифференц. контура**» - постоянной времени дифференцирования. Оптимальное значение времени дифференцирования лежит в зоне около 1/8 от времени интегрирования, однако необходимость использования и точная настройка значения может быть определена лишь на конкретном контуре объекта.

6.9 Поведение контура регулирования при первом включении

В алгоритме регулятора для учета динамики изменения сигнала ошибки имеется память на несколько предыдущих значений сигнала рассогласования. Эти значения используются для расчета дифференциальной составляющей при формировании текущего выходного воздействия.

В связи с этим *при первоначальном пуске* регулятора в работу, во избежание появления ложных сигналов управления, для любых установленных параметров контура регулирования производится накопление сигналов ошибки в течение 4 периодов регулирования. При этом выходные воздействия не формируются.

6.10 Типовые параметры контуров

Настройки регулирования могут быть определены лишь на конкретном контуре объекта.

По опыту практического включения, в качестве отправных точек для настройки, в Таблицах 1 - 5 приводятся ориентировочные значения коэффициентов для различных сред.

7 Настройка контуров регулирования котла (печи)

В системе управления котла (печи) может работать несколько контуров регулирования одновременно.

Подачей топлива управляет контур регулирования мощности при режиме котла «работа», либо контур стабилизации давления топлива (режимы котла «розжиг», «прогрев» и, в зависимости от выбранной конфигурации, «работа»).

За регулирование подачи воздуха отвечает контур поддержания соотношения топливо/воздух.

Контур стабилизации разрежения управляет МЭО шиберы (или направляющего аппарата дымососа).

У парового котла за подпитку отвечает контур управления уровнем воды в барабане. У водогрейных котлов и печей вместо этого есть возможность организовать управление локальным контуром подмеса.

Ниже рассматриваются параметры настройки этих контуров.

7.1 Контур регулирования мощности

7.1.1 Параметры контура регулирования мощности

Для настройки параметров контура:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю УПРАВЛЕНИЕ МОЩНОСТЬЮ
3	Выбрать пункт: УПРАВЛЕН. МОЩН. и задать параметр: автоматическое
4	Выбрать пункт: РЕГУЛИРОВАНИЕ. и задать параметр: ПИД-регулир
5	Выбрать пункт: ПАРАМЕТРЫ ПИД-КОНТУРА МОЩН.
6	Настроить параметры контура

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

Физический смысл отдельных параметров пояснен в таблице 1:

Таблица 1 – Параметры ПИД-контура мощности

«Параметры ПИД контура мощности»	Значение по умолчанию	Размерность	Пояснения
Период работы контура:	16"0	сек	Период расчета управляющего воздействия
Кэфф. пропорц. регул:	20.0*	сек/°С, сек/кПа(Па), сек/[кгс/см ³]	
Пост. интегриров. контура:	4'0"0	мин, сек	
Пост. дифференц. контура:	30"0	сек	
Постоянная ФНЧ:	5"0	сек	
Зона регулирования контура, %:	60.0	%	Зона плавного регулирования; вне зоны - регулирование позиционное
Зона нечувствительности контура, %:	1.0	%	В зоне нечувствительности сигнал рассогласования полагается равным 0
Номинал. время хода ИМ:	16"0	сек	Время хода исполнительного механизма

* С версии программы контроллера 05.65 и выше увеличен в 10 раз

Примечания:

- 1 Подменю «Параметры ПИД контура мощности» доступно из «Меню конфигурации»
- 2 Подменю «Параметры ПИД контура мощности» доступно в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» и «Работа» из «Меню настройки».
- 3 Регулирование мощности начинается с момента перехода программы в режим «Работа».

7.1.2 Программирование задания контура регулирования мощности

При включенной автоматической стабилизации давления газа при работе котла (п.7.5.1), появляется возможность выбора параметра, определяющего тепловую производительность котла: давление топлива перед горелкой, или непосредственно параметр мощности (t воды или P пара). Чтобы работать по заданию мощности, сначала в качестве входного параметра необходимо назначить t воды или P пара.

Для выбора способа управления тепловой производительностью:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере и отсутствии аварийных ситуаций, войти в меню оператора
2	Выбрать подменю: РАБОЧИЕ УСТАВКИ ПАРАМЕТРОВ
3	Выбрать пункт « Стабилизируемый парам. мощн: » и выбрать значение параметра « Тводы » для водогрейного или « Рпара » для парового котла

Далее необходимо задать значение уставки по этому параметру. При работе контроллер будет регулировать мощность таким образом, чтобы выбранный параметр стремился к значению задания.

Для настройки задания:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере и отсутствии аварийных ситуаций, войти в меню оператора
2	Выбрать подменю: РАБОЧИЕ УСТАВКИ ПАРАМЕТРОВ
3	Выбрать пункт « Рабочая уставка Рпара: » (или « Рабочая уставка Тводы ») и задать числовое значение параметра

7.1.3 Ограничение максимальной выходной мощности (только для исполнений контроллера для печей)

Ограничение выходной мощности используется для работы с печами. При этом предполагается наличие дополнительного аналогового входа. В случае превышения входной величиной (по каналу ограничения) верхней уставки, производится выход из режима ПИД-регулирования мощности и перевод исполнительного механизма топлива в положение «МГ». Вследствие этого начинается уменьшение температуры муфеля

(дополнительный аналоговый сигнал), и система возвращается в нормальный режим регулирования.

Для настройки параметров ограничения максимальной температуры:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю УПРАВЛЕНИЕ МОЩНОСТЬЮ
3	Выбрать пункт УПРАВЛЕН. МОЩН: и задать параметр автоматическое
4	Выбрать пункт РЕГУЛИРОВАНИЕ: и задать параметр: ПИД-регуляр
5	Выбрать пункт СТАБИЛИЗ. МАКС. ТЕМПЕРАТУРЫ: и задать параметр: Есть
6	Выйти из подменю УПРАВЛЕНИЕ МОЩНОСТЬЮ
7	Войти в подменю Уставки наладчика
8	Настроить значения уставок

7.1.4 Ограничение скорости нарастания давления топлива

Ограничение скорости изменения давления топлива перед горелкой приводит к ограничению скорости изменения тепловой мощности агрегата.

Если значение рассогласования, вычисляемое в процессе регулирования, превышает зону регулирования в режиме «работа» (см. п.7.1.1 и п.7.5.1), производится выход из режима ПИД-регулирования мощности. При этом на ИМ подается сигнал ШИМ с постоянными характеристиками, задаваемыми в меню «**ПАРАМЕТРЫ ВРЕМЕНИ**». Скорость движения ИМ становится постоянной и определяется длительностью и периодом повторения импульсов.

После вхождения сигнала рассогласования в зону регулирования, возобновляется нормальная работа контура регулирования мощности.

Для включения алгоритма ограничения скорости изменения:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю УПРАВЛЕНИЕ МОЩНОСТЬЮ
3	Выбрать пункт: Управлен. мощн. и задать параметр: автоматическое
4	Выбрать пункт: ОГРАН. СКОРОСТИ ИЗМЕН. Ртопл. и задать параметр: Есть

Для настройки параметров алгоритма ограничения скорости:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: ПАРАМЕТРЫ ВРЕМЕНИ
3	Выбрать пункт: При ограничении период: и задать период следования импульсов на исполнительный механизм
4	Выбрать пункт: При ограничении длительность: и задать длительность управляющих импульсов

Примечания:

1. Подменю «**УПРАВЛЕНИЕ МОЩНОСТЬЮ**» и «**ПАРАМЕТРЫ ВРЕМЕНИ**» доступны из «Меню конфигурации»
2. Алгоритм ограничения скорости нарастания давления топлива начинает работать с момента перехода программы в режим «Работа».

7.1.5 Введение ограничений по значению давления топлива перед горелкой

7.1.5.1 Для ограничения зоны регулирования по мощности при работе контроллера, чтобы не выйти за допустимые предельные значения давления топлива, необходимо ввести ограничения по давлению топлива. Значения минимального и максимального давления топлива задаются в подменю «Уставки наладчика».

7.1.5.2 Действие алгоритма ограничения по принципу работы аналогично действию конечных выключателей. При регулировании параметра непрерывно контролируется текущее значение давления топлива. Если, например, при регулировании измеренное давление газа меньше, чем нижнее ограничение по давлению газа, дальнейшего движения заслонки в сторону уменьшения давления не происходит. При этом движение в сторону увеличения давления не блокируется.

Для включения алгоритма ограничения по давлению топлива:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: УПРАВЛЕНИЕ МОЩНОСТЬЮ
3	Выбрать пункт: ОГРАНИЧЕНИЯ ПО Ртопл. рег. и задать параметр: Есть

Для настройки параметров ограничения по давлению топлива:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: УСТАВКИ НАЛАДЧИКА
3	Выбрать пункт: Верхнее огран. Ртопл и задать значение верхнего ограничения по давлению топлива
4	Выбрать пункт: Нижнее огран. Ртопл и задать значение нижнего ограничения по давлению топлива

Примечания:

- 1 Подменю «**УПРАВЛЕНИЕ МОЩНОСТЬЮ**» и «**УСТАВКИ НАЛАДЧИКА**» доступны из «Меню конфигурации»
- 2 Меню «**УСТАВКИ НАЛАДЧИКА**» доступно в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» и «Работа» из «Меню настройки».
- 3 Алгоритм ограничения давления топлива начинает работать с момента перехода программы в режим «Работа».

7.1.5.3 При отсутствии режима ограничения давления топлива в работе ограничение зоны регулирования по мощности производится по конечным выключателям «Малое горение» и «Большое горение» для исполнительного с тремя конечными выключателями и по конечным выключателям «Открыто» и «Закрыто» для исполнительного механизма с двумя конечными выключателями.

7.2 Контур управления соотношением топлива/воздух.

7.2.1 Параметры контура соотношения топлива/воздух.

Для настройки контура управления соотношением топлива/воздух:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: УПРАВЛЕНИЕ ПОДАЧЕЙ ВОЗДУХА
3	Выбрать пункт: УПРАВЛЕНИЕ ВОЗДУХОМ: и задать параметр: автоматическое
4	Выбрать пункт: ЗАКОН РЕГУЛИРОВ: и задать параметр: по расх. топл. 10т.
	Выбрать пункт: ПАРАМЕТРЫ ПИД -КОНТУРА ТОП /ВОЗД
5	Настроить параметры контура

Физический смысл отдельных пунктов меню пояснен в таблице 2:

Таблица 2 - Параметры ПИД-контура топливо/воздух

«Параметры ПИД контура топливо /возд»	Значение по умолчанию	Размерность	Пояснения
Период работы контура:	1**5*	сек	Типовое значение 1 – 1,5 сек
Коэфф. пропорц. регул:	7.0**	сек/кПа(Па), сек/[кгс/см ²]	Типовое значение 1.0 – 5.0* *
Пост. интегриров. контура:	30**0	сек	Типовое значение 16 – 40 сек
Пост. дифференц. контура:	0	сек	Типовое значение 0
Зона регулирования контура, %:	100.0	%	Типовое значение 100 %
Зона нечувствит. контура, %:	0.5	%	В зоне нечувствительности сигнал рассогласования полагается равным 0
Номинал. время хода МЭО ВОЗД:	20**0	сек	Типовое значение 10 – 30 сек
Постоянная ФНЧ давл. топлива:	2**0	сек	Типовое значение 2,0
Постоянная ФНЧ давл. возд:	2**0	сек	Типовое значение 2,0

* Для исполнительного механизма ЧРП значение по умолчанию 0,1 секунда

** С версии программы контроллера 05.65 и выше увеличен в 10 раз

Примечания:

1. Подменю «**Параметры ПИД контура топливо/воздух**» доступно из «Меню конфигурации»
2. Подменю «**Параметры ПИД контура топливо/воздух**» доступно в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» и «Работа» из «Меню настройки».
3. Процесс регулирования соотношения начинается с момента перехода программы в режим «Прогрев».
4. С версии ПО контроллера **06.18** для исполнительных механизмов МЭО и ЧРП задаются свои параметры ПИД-контура регулирования. Текущие значения параметров контура определяются типом выбранного исполнительного механизма в пункте «**ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА/ИСПОЛН. МЕХАНИЗМ ВОЗДУХА:**» в «Меню конфигурации».

7.2.2 Работа контура управления соотношением топливо/воздух

Входными величинами для контура являются давление (расход) топлива и давление (расход) воздуха. По текущему значению давления топлива по калибровочной таблице рассчитывается уставка для контура регулирования воздуха. Контур регулирования давления воздуха, управляя ИМ воздуха, устанавливает рассчитанное давление.

7.2.3 Заполнение таблицы соотношения топливо/воздух

Выбор типа регулирования «По расх.топл.10т» (по 10-ти точкам) предполагает поддержание соотношения топливо/воздух по кусочно-линейной кривой. При этом задается любое количество точек от 1 до 10.

Порядок заполнения таблицы соотношения:

Шаг	Что сделать
1	В режимах: «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» войти в меню настройки и при помощи кнопок «Г» или «S» вывести на табло заголовок: ТАБЛ. СООТНОШЕН. ТОПЛИВО /ВОЗДУХ
2	Нажать кнопку «ВВОД», на индикаторе появится следующее пункты подменю: 1. ТАБЛИЦА ДЛЯ ГОРЕЛОК=1 2. НАСТР. СООТНОШЕН. ТОПЛИВО /ВОЗДУХ 3. ПРОСМОТР ТАБЛ. СООТНОШ. ТОП/ВОЗД

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

3	Для многорелочного котла выбрать в первом пункте подменю количество горелок, для которых будет выполнена настройка таблицы соотношения.
4	Выбрать при помощи кнопок « r » или « S » подменю: НАСТР. СООТНОШЕН. ТОПЛИВО /ВОЗДУХ и нажать кнопку « ВВОД », на индикаторе появится сообщение: 1. ИЗМЕРЕНИЕ ДЛЯ ТОЧКИ ГРАФИКА №1 , нажмите кнопку « ВВОД » для начала заполнения таблицы
5	На индикаторе появится сообщение: Задайте точку 1 Rтопл= 1.2 кПа Rвозд=170 Па При нахождении в режимах «Прогрев» или «Работа» настроить положения заслонки топлива, воздуха и разрежения при помощи газоанализатора.
6	Нажать « ВВОД », после чего на дисплее в нижней строке справа появляется таймер обратного счета времени накопления и усреднения сигналов. По окончании отсчета времени, значения накопленного сигнала будут сохранены в памяти. На дисплее при этом в нижней строке справа появится сообщение « ГОТОВ »;
7	Выйти из данного пункта меню, для этого нажать кнопку « ВВОД » на время более 1 сек.
8	При помощи кнопок « r » или « S » выбрать следующую точку для калибровки и повторить действия шагов с 4 по 7.
9	Для задания или изменения точки таблицы соотношения без нагрузки котла при нахождении в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» или в меню конфигурации в пункте « УПРАВЛЕНИЕ ПОДАЧЕЙ ВОЗДУХА » при входе в пункт: 1(n). ИЗМЕРЕНИЕ ДЛЯ ТОЧКИ ГРАФИКА №1 (n) и появлении на индикаторе сообщения: Задайте точку 1(n) Rтопл= 1.2 кПа Rвозд=170 Па Нажать кнопку « r » или « S », после нажатия будет подсвечено значение давления топлива: Rтопл= 1.2 кПа . Кнопками « r » или « S » установите необходимое значение давления топлива для выбранной точки и нажмите кнопку « ВВОД ». После этого будет доступна установка необходимого значения давления воздуха.
10	Кнопками « r » или « S » установите необходимое значение давления воздуха для выбранной точки и нажмите кнопку « ВВОД ». На дисплее при этом в нижней строке справа появится сообщение « ГОТОВ ».

11	Выйти из данного пункта меню, для этого нажать кнопку «ВВОД» на время более 1сек.
12	При помощи кнопок «Г » или «S » выбрать следующую точку для установки и повторить действия шагов с 9 по 12.
13	Для запоминания таблицы нажать кнопку «ВВОД» более, чем на 1секунду, после чего отпустить ее, повторять эти действия до выхода в меню настройки .

Примечания:

1. Для того чтобы закончить таблицу на произвольной точке, вместо действий, описанных в п.6,7 и п.9-11, необходимо нажать кнопку **«Режим»**, при этом во второй строке индикатора появится сообщение **«конец таблицы»**. Для запоминания значения нажать кнопку **«ВВОД»** более чем на 1секунду. Чтобы изменить значения параметров точки, ранее помеченной, как **«конец таблицы»**, выполнить шаги 4 – 7 или 9 – 11.
2. Точке с большим номером обязательно должно соответствовать давление топлива большее, чем для точки с меньшим номером.
3. Если признак **«конец таблицы»** не введен, возможно неверное функционирование контура соотношения.
4. Настройка таблиц соотношения многогорелочного котла с возможностью работы на различном количестве горелок выполняется для заданного числа горелок отдельно. Переход работы контроллера на соответствующую таблицу осуществляется автоматически в зависимости от числа горелок находящихся в работе.

7.2.4 Просмотр содержимого заданной таблицы соотношения топливо/воздух

После того, как таблица соотношения задана, можно проконтролировать ее содержимое.

Чтобы просмотреть введенные точки:

Шаг	Что сделать
1	В режимах: «Прогрев» , «Работа» войти в меню настройки или в меню конфигурации войти в пункт «УПРАВЛЕНИЕ ПОДАЧЕЙ ВОЗДУХА» и при помощи кнопок «Г » или «S » вывести на табло заголовок: ПРОСМОТР ТАБЛ. СООТНОШ. ТОП/ВОЗД
2	Нажать кнопку «ВВОД» , на индикаторе появится сообщение ТАБЛ. СООТНОШЕН Т.1

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

3	Управляя кнопками «Г » или «S », просмотреть остальные точки таблицы соотношения
----------	----------------------------------------------------------------------------------

Примечания:

1. Для жидкого топлива и газа существуют отдельные таблицы соотношения.
2. При просмотре таблицы необходимо проверять наличие признака «конец таблицы»

7.2.5 Стабилизация давления воздуха при вентиляции и при розжиге

Для поддержания определенного значения давления воздуха при вентиляции или при розжиге котла можно выбрать соответствующий режим работы контура поддержания соотношения топливо/воздух. При этом, в случае выбора режима стабилизации давления воздуха, исполнительный механизм воздуха будет стремиться к уставке давления воздуха на вентиляции (при розжиге) заданной в подменю УСТАВКИ НАЛАДЧИКА.

Задание давления воздуха на розжиге может быть полезно при розжиге многогорелочного котла, при дорозжиге горелок во время работы котлоагрегата.

Для выбора режима работы контура соотношения топливо /воздух на вентиляции (или при розжиге):

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: УПРАВЛЕНИЕ ПОДАЧЕЙ ВОЗДУХА
3	Выбрать пункт: Стабилиз. при вентиляции (розжиге): и задать параметр: Есть

Для настройки задания:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» зайти в меню настройки.
2	Выбрать подменю: УСТАВКИ НАЛАДЧИКА
3	Выбрать пункт: Рвоздуха на вентил (розжиге): и задать числовое значение параметра

7.2.6 Фиксированный корректирующий коэффициент

Для удобства быстрого пропорционального изменения таблицы соотношения топливо/воздух введен коэффициент коррекции. Значение коэффициента может изменяться в пределах от 0,50 до 1,50. Данный коэффициент позволяет пропорционально его значению изменить вычисленное по таблице значение уставки регулирования для давления воздуха.

Например, пусть вычисленное по таблице соотношения значение задания давления воздуха составляет 0,8 кПа.

При корректирующем коэффициенте 1,1 действительное значение задания P воздуха составит 0,88 кПа, при 0,9 – соответственно 0,72 кПа.

Рассчитанное с помощью корректирующего коэффициента значение уставки регулирования для воздуха отображается в индикации параметров под текущим значением давления воздуха (п.5.1).

7.2.7 Вычисляемый корректирующий коэффициент

Начиная с версии ПО контроллера 05.89 реализована возможность автоматической корректировки давления воздуха, заданной таблицы соотношения топливо/воздух, по температуре воздуха поступающего в горелку.

Необходимость термкоррекции давления воздуха перед горелкой связана с тем, что при изменении температуры воздуха меняется его объем и, как следствие, массовый расход. Это, в свою очередь, приводит либо к избытку (недожег), либо к недостатку (пережег) кислорода, идущего на окисление топлива. Таким образом, учет температуры воздуха повышает стабильность настройки соотношения топливо/воздух и независимость параметров горения от температуры воздуха.

При наличии в системе датчика температуры воздуха для горения, подключенного к контроллеру, выполняется расчет необходимого давления воздуха по следующей формуле:

$$P_v = P_{v.m} \cdot \frac{273 + T_{воз.гор}}{273 + T_{воз.гор.m}}$$

где, P_v – скорректированное значение уставки регулирования давления воздуха;

$P_{v.m}$ – значение уставки регулирования давления воздуха, записанное в таблице соотношения топливо/воздух, при температуре $T_{воз.гор.m}$ в °С, заданной при вводе таблицы соотношения;

$T_{воз.гор}$ – текущее значение температуры воздуха в °С, поступающего в горелку.

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

Для корректной работы указанного алгоритма корректировки при вводе таблицы соотношения необходимо установить значение температуры воздуха поступающего на горение, при котором введена таблица соотношения в подменю «НАСТР. СООТНОШ. ТОП/ВОЗД». Заводская установка значения $T_{воз.гор.т}$ равна 20 °С.

Рассчитанное значение корректирующего коэффициента отображается на дисплее под значением показаний датчика температуры воздуха, поступающего в горелку.

7.3 Контур регулирования разрежения

7.3.1 Настройка контура регулирования разрежения

Для настройки параметров контура разрежения:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: УПРАВЛЕНИЕ РАЗРЕЖЕНИЕМ
3	Выбрать пункт: УПРАВЛ. ШИБЕРОМ: и задать параметр: автоматическое
4	Выбрать пункт ЗАКОН РЕГУЛИРОВ. и задать параметр ПИД-регулир или по расч. топл. 10Т.
5	Выбрать пункт: ПАРАМЕТРЫ ПИД КОНТУРА РАЗРЕЖЕНИЯ
6	Настроить параметры контура

Физический смысл отдельных пунктов пояснен в таблице 3

Таблица 3 - Параметры ПИД-контура разрежения

«Параметры ПИД контура разрежен»	Значение по умолчанию	Размерность	Пояснения
Период работы контура:	1"0*	Сек	Типовое значение 1 сек
Коэфф. пропорц. регул:	0.5**	сек/Па	Типовое значение 0.1 – 0.5 **
Пост. интегриров. контура:	32"0	Сек	Типовое значение 16 – 40 сек
Пост. дифференц. контура:	0"0	Сек	Типовое значение 0
Постоянная ФНЧ:	2"0	Сек	Типовое значение 2 сек

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

Зона регули- ров конту- ра, %:	600.0	%	Зона плавного регули- рования; вне зоны - регулирование позици- онное
Зона нечувст- вит. конту- ра, %:	10.0	%	В зоне нечувствитель- ности сигнал рассогла- сования полагается равным 0
Номинал. время хода ИМ:	10 ^{''} 0	сек	Типовое значение 10 – 40 сек

* Для исполнительного механизма ЧРП значение по умолчанию 0,1 секунда

** С версии программы контроллера 05.65 и выше увеличен в 10 раз

Примечания:

1. Подменю «**Параметры ПИД контура разрежения**» доступно из «Меню конфигурации»
2. Подменю «**Параметры ПИД контура разрежен**» доступно в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» и «Работа» из «Меню настройки».
3. Регулирование разрежения начинается с момента перехода программы в режим «Вентиляция» (п.8.3.1).
4. Для некоторых исполнений контроллера, контур регулирования разрежения в топке может быть перенесен на внешний регулятор АДР-0,25.3.

Заданием для внешнего регулятора разрежения является токовый выходной сигнал 4-20 мА контроллера АГАВА 6432.10.

Для приведения значения задания к абсолютным величинам, в меню конфигурации подменю **Описание аналоговых датчиков** сохранено описание верхнего и нижнего пределов измерения датчика-регулятора разрежения и единицы измерения.

Для установки исполнительного механизма дымососа в закрытое положение до запуска, в меню конфигурации подменю **Уставки наладчика** введен дополнительный параметр «Разрежение до включения дымососа». Значение по умолчанию +125 Па. После завершения разгона дымососа, в качестве задания для внешнего регулятора используется рабочая уставка по разрежению.

5. С версии ПО контроллера **06.18** для исполнительных механизмов МЭО и ЧРП задаются свои параметры ПИД-контура регулирования. Текущие значения параметров контура определяются типом выбранного исполнительного механизма в пункте «**ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА/ИСПОЛН. МЕХАНИЗМ РАЗРЕЖЕНИЯ:**» в «Меню конфигурации».

7.3.2 Задание постоянной уставки контура регулирования разрежения.

Для настройки задания контура регулирования разрежения:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» зайти в меню настройки.
2	Выбрать подменю: УСТАВКИ НАЛАДЧИКА
3	Выбрать пункт: Уставка разрежения или Уставка разр. на розж ; и задать числовое значение параметра

7.3.3 Заполнение таблицы соотношения топливо/разрежение

Выбор типа регулирования «По расх.топл.10т» (по 10-ти точкам) предполагает поддержание соотношения топливо/разрежение по кусочно-линейной кривой. При этом задается любое количество точек от 1 до 10.

Порядок заполнения таблицы соотношения:

Шаг	Что сделать
1	В режимах: «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» войти в меню настройки и при помощи кнопок «Г» или «S» вывести на табло заголовок: ТАБЛ. СООТНОШЕН. ТОПЛИВО / РАЗРЯЖЕН
2	Нажать кнопку «ВВОД», на индикаторе появится следующее пункты подменю: 1. НАСТР. СООТНОШЕН. ТОПЛИВО / РАЗРЯЖЕН 2. ПРОСМОТР ТАБЛ. СООТНОШ. ТОП/РАЗР
3	Выбрать при помощи кнопок «Г» или «S» подменю: НАСТР. СООТНОШЕН. ТОПЛИВО/РАЗРЯЖЕН и нажать кнопку «ВВОД», на индикаторе появится сообщение: 1. ИЗМЕРЕНИЕ ДЛЯ ТОЧКИ ГРАФИКА №1 , нажмите кнопку «ВВОД» для начала заполнения таблицы
4	На индикаторе появится сообщение: Задайте точку 1 Rтопл= 1.2 кПа Rразр=-20 Па При нахождении в режимах «Прогрев» или «Работа» настроить положения заслонок топлива и разрежения при помощи газоанализатора.

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

5	Нажать « ВВОД », после чего на дисплее в нижней строке справа появляется таймер обратного счета времени накопления и усреднения сигналов. По окончании отсчета времени, значения накопленного сигнала будут сохранены в памяти. На дисплее при этом в нижней строке справа появится сообщение « ГОТОВ »;
6	Выйти из данного пункта меню, для этого нажать кнопку « ВВОД » на время более 1сек.
7	При помощи кнопок « r » или « S » выбрать следующую точку для калибровки и повторить действия шагов с 4 по 6.
8	Для задания точки таблицы соотношения без нагрузки котла при нахождении в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» или в меню конфигурации в пункте « УПРАВЛЕНИЕ ПОДАЧЕЙ ВОЗДУХА » при входе в пункт: 1(n). ИЗМЕРЕНИЕ ДЛЯ ТОЧКИ ГРАФИКА №1 (n) и появлении на индикаторе сообщения: Задайте точку 1(n) Ртопл= 1.2 кПа Рразр=-20 Па Нажать кнопку « r » или « S », после нажатия будет подсвечено значение давления топлива: Ртопл= 1.2 кПа . Кнопками « r » или « S » установите необходимое значение давления топлива для выбранной точки и нажмите кнопку « ВВОД ». После этого будет доступна установка необходимого значения разрежения.
9	Кнопками « r » или « S » установите необходимое значение разрежения для выбранной точки и нажмите кнопку « ВВОД ». На дисплее при этом в нижней строке справа появится сообщение « ГОТОВ ».
10	Выйти из данного пункта меню, для этого нажать кнопку « ВВОД » на время более 1сек.
11	При помощи кнопок « r » или « S » выбрать следующую точку для установки и повторить действия шагов с 8 по 11.
12	Для запоминания таблицы нажать кнопку « ВВОД » более, чем на 1секунду, после чего отпустить ее, повторять эти действия до выхода в меню настройки.

Примечания:

1 Для того чтобы закончить таблицу на произвольной точке, вместо действий, описанных в п.4,5 и п.8-10, необходимо нажать кнопку «**Режим**», при этом во второй строке индикатора появится сообщение «**конец таблицы**». Для запоминания значения нажать кнопку «**ВВОД**» более чем на 1секунду. Чтобы изменить значения параметров точки, ранее помеченной, как «конец таблицы», выполнить шаги 4 – 6 или 8 – 10.

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

2 Точке с большим номером обязательно должно соответствовать давление топлива большее, чем для точки с меньшим номером.

3 Если признак **«конец таблицы»** не введен, возможно неверное функционирование контура соотношения.

4 Для корректной работы контура не допускается задание точки со значением давления топлива равного нулевому значению.

5 В режиме работы «Вентиляция» значение уставки разрежения берется из пункта меню конфигурации **«Уставки наладчика/Уставка разрежения»**.

6 В режиме работы «Розжиг» значение уставки разрежения берется из пункта меню конфигурации **«Уставки наладчика/Уставка разр. на розж.»**.

7 Регулирование разрежения по таблице соотношения выполняется только в режимах «Работа» и «Прогрев».

7.4 Контур регулирования уровня воды в барабане (для парового котла).

7.4.1 Настройка контура регулирования уровня воды в барабане

Для настройки параметров контура:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: УПРАВЛЕН. УРОВНЕМ ВОДЫ В БАРАБАНЕ
3	Выбрать пункт УПРАВЛ. УРОВНЕМ и задать параметр: ПИД-регулир.
4	Выбрать пункт: ПАРАМЕТРЫ ПИД КОНТУРА УР. ВОДЫ
5	Настроить параметры контура

Физический смысл отдельных пунктов пояснен в таблице 4.

Таблица 4 - Параметры ПИД-контура уровня воды

«Параметры ПИД контура уровня»	Значение по умолчанию	Размерность	Пояснения
Период работы контура:	5''0*	сек	Период расчета управляющего воздействия
Кэфф. пропорц. регул:	20.0**	сек/кПа(Па), сек/[кгс/см ²]	
Пост. интегриров. контура:	4'0''0	мин	
Пост. дифференц. контура:	30''0	сек	
Постоянная ФНЧ:	5''0	сек	
Зона регулирования контура, %:	15.0	%	Зона плавного регулирования; вне зоны - регулирование позиционное
Зона нечувствит. контура, %:	1,0	%	В зоне нечувствительности сигнал рассогласования полагается равным 0
Номинал. время хода ИМ:	1'0''0	мин	

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

* Для исполнительного механизма ЧРП значение по умолчанию 0,1 секунда

** С версии программы контроллера 05.65 и выше увеличен в 10 раз

Примечания:

1. Подменю «**Параметры ПИД контура уровня воды**» доступно из «**Меню конфигурации**»
2. Подменю «**Параметры ПИД контура уровня воды**» доступно в процессе работы в режимах «**Готов**», «**Вентиляция**», «**Прогрев**» и «**Работа**» из «**Меню настройки**».
3. Автоматическое регулирование уровня воды начинается с момента перехода программы в режим «**Вентиляция**».
4. В режиме «**Готов**» автоматическое регулирование не осуществляется, и аварийное сообщение для сигналов НАУ и ВАУ не формируется.
5. Во всех режимах работы контроллера, включая аварийный останов котлоагрегата, при переключении тумблера *ручное/автомат* в положение *ручное* оператору доступно дистанционное управление исполнительным механизмом уровня воды с помощью тумблера *больше/меньше*.
6. С версии ПО контроллера **06.18** для исполнительных механизмов МЭО и ЧРП (ИМ с токовым управляющим сигналом) задаются свои параметры ПИД-контура регулирования. Текущие значения параметров контура определяются типом выбранного исполнительного механизма в пункте «**ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА/ИСПОЛН. МЕХАНИЗМ ВОДЫ:**» в «**Меню конфигурации**».

7.4.2 Задание уставки контура регулирования уровня воды в барабане

Для настройки задания:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере в режимах « Готов », « Вентиляция », « Прогрев », « Работа » зайти в меню настройки .
2	Выбрать подменю: УСТАВКИ НАЛАДЧИКА
3	Выбрать пункт: Уровень воды в бараб: и задать числовое значение параметра

7.5 Контур регулирования (стабилизации) давления топлива

7.5.1 Параметры контура стабилизации давления топлива

Для настройки параметров контура:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю КОНТУР СТАБИЛИЗАЦИИ Ртоплива
3	Выбрать в зависимости от необходимости стабилизации давления топлива в различных режимах значение: Есть в следующих пунктах: Стабилиз. Ртоплив на розжиге: Стабилиз. Ртоплив при прогреве: Стабилиз. Ртоплив в работе:
4	Выбрать пункт: Параметры ПИД конт.стаб. Ртопл.
5	Настроить параметры контура

Физический смысл отдельных параметров пояснен в таблице 5

Таблица 5 - Параметры ПИД-контура стабилизации давления топлива

«Параметры ПИД конт. стаб. Ргаза»	Значение по умолчанию	Размерность	Пояснения
Период работы контура:	1"5	сек	Типовое значение 1 – 1,5 сек
Кoeff. пропорц. регул:	10.0*	сек/кПа(Па), сек/[кгс/см ²]	Типовое значение 1.0 – 5.0 *
Пост. интегриров. контура:	32"0	Мин, сек	Типовое значение 10 – 40 сек
Пост. дифференц. контура:	0"0	сек	Типовое значение 0
Постоянная ФНЧ:	2"0	сек	Типовое значение 0
Зона регулирования контура, %:	60.0	%	Типовое значение 100%

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

Зона регул. конт. при раб, %:	15.0	%	Зона плавного регулирования при режиме «Работа»; вне зоны - регулирование с ограничением скорости нарастания Ртопл или позиционное
Зона нечувствит. контура, %:	1.0	%	В зоне нечувствительности сигнал рассогласования полагается равным 0
Номинал. время хода ИМ:	30*0	сек	Типовое значение 10 – 40 сек

* С версии программы контроллера 05.65 и выше увеличен в 10 раз

Примечания:

1. Подменю «**Параметры ПИД конт. стаб. Ртопл**» доступно из «Меню конфигурации».
2. Подменю «**Параметры ПИД конт. стаб. Ртопл**» доступно в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» и «Работа» из «Меню настройки».

7.5.2 Использование контура стабилизации давления топлива для розжига (патент на полезную модель №72531 от 20.04.2008 г.)

7.5.2.1 Чаще всего данный контур применяется при работе с газообразным топливом.

7.5.2.2 Контур стабилизации давления газа может быть использован в режиме розжига как для одно-, так и для многогорелочных котлов.

7.5.2.3 Использование контура для одnogорелочного котла может быть особенно полезно в том случае, если исполнительный механизм имеет только два КВ для позиционной установки. Так, например, исполнительные механизмы регулирующих клапанов фирмы «Термобрест» имеют два свободных сигнальных концевых выключателя. В этом случае для получения мягкого запуска котла удобно использовать КВ минимального положения для обозначения положения заслонки при розжиге. При начале розжига заслонка по газу выставляется в исходное положение, включается отсечной клапан и контур стабилизации давления газа при розжиге, при этом происходит плавный розжиг основного факела при движении исполнительного механизма газа на оптимальном для розжига давлении газа. Затем контур стабилизации давления газа, управляя заслонкой, плавно поднимает рабочее давление до значения, соответствующего минимально устойчивому горению. Циклограмма плавного розжига приведена на рисунке 2.

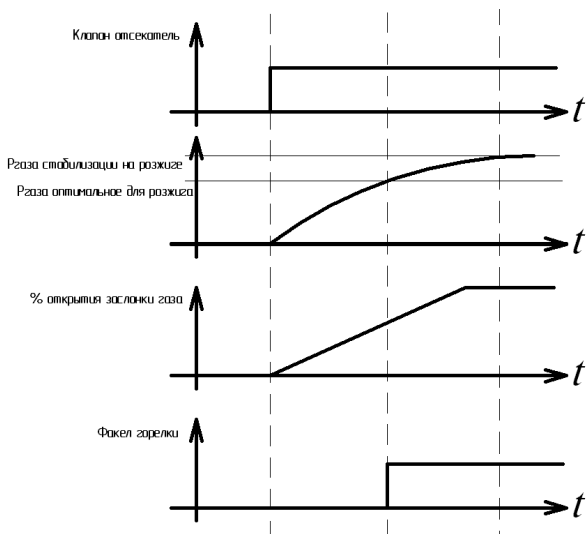


Рисунок 2 – Плавный розжиг горелки

7.5.2.4 Для многогорелочного котла использование контура также позволяет получить мягкий автоматический запуск. При розжиге последовательно запускается запальник, затем производится включение отсечного клапана первой горелки. После стабилизации горения и выхода давления газа перед горелкой на заданную уставку, производится включение следующего запальника, затем отсечного клапана перед этой горелкой. Контур стабилизации давления газа плавно компенсирует падение давления в общем участке газопровода после регулирующего органа, вызванное включением следующей горелки. Затем происходит стабилизация горения этой горелки, отключается свеча безопасности и вновь стабилизируется давление. После розжига всех горелок котел переводится в режим «Прогрев» и отключаются запальники.

Для настройки задания при розжиге:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» зайти в меню настройки .
2	Выбрать подменю: УСТАВКИ НАЛАДЧИКА
3	Выбрать пункт: Ргаза на розжиг: или Ржидк. топл. на розжиг: и задать числовое значение параметра

7.5.3 Использование контура стабилизации давления топлива в режиме «Прогрев»

7.5.3.1 Чаще всего данный контур используется при работе с газообразным топливом.

7.5.3.2 При выборе автоматической стабилизации давления газа, появляется возможность производить прогрев котла при давлении газа перед горелками, отличным от давления при розжиге.

Для настройки задания при прогреве:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» зайти в меню настройки .
2	Выбрать подменю: УСТАВКИ НАЛАДЧИКА
3	Выбрать пункт: Ргаз при прогреве: или Рж.т. при прогреве: и задать числовое значение параметра

7.5.4 Использование стабилизации давления топлива в режиме «Работа»

7.5.4.1 Чаще всего данный контур применяется при работе с газообразным топливом.

7.5.4.2 При выборе автоматической стабилизации давления топлива, появляется возможность выбора параметра, определяющего тепловую нагрузку котла: давление топлива перед горелкой, или непосредственно параметр мощности (твды или Рпара).

Для выбора входного параметра регулирования мощности котла

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» войти в меню оператора
2	Выбрать подменю: РАБОЧИЕ УСТАВКИ
3	Выбрать пункт: Стабилизируемый парам.мощн. и выбрать значение параметра: Ргаз (1) или Ржт

7.5.4.3 Если в качестве параметра, определяющего тепловую нагрузку котла, выбрано давление топлива, то для управления нагрузкой необходимо задать значение давления топлива при работе. В данном случае, независимо от разбираемой мощности, котел будет обеспечивать постоянную тепловую производительность.

Для настройки задания контура стабилизации давления топлива при работе:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» войти в меню оператора
2	Выбрать подменю: РАБОЧИЕ УСТАВКИ
3	Выбрать пункт: Рабочая уставка Pгаза: или Рабочая уставка Pж.т.: и задать числовое значение параметра

7.6 Контур регулирования (стабилизации) давления топлива перед второй горелкой.

7.6.1 Данный контур появляется только для двухгорелочных котлов в случае полной газовой схемы с исполнительными механизмами по газу перед каждой горелкой.

7.6.2 Параметры контура управления МЭО газа 2 горелки.

Для настройки параметров контура:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: УПРАВЛЕНИЕ МЭО ГАЗА 2-й ГОРЕЛКИ
3	Выбрать пункт: Рег. газа 2 горел: и задать параметр: ПИД-регулir.
4	Выбрать пункт: ПАРАМЕТРЫ ПИД-КОНТУР ГАЗ 2 ГОР
5	Настроить параметры контура

Физический смысл отдельных параметров пояснен в таблице 6:

Таблица 6 - Параметры ПИД-контура газа второй горелки

«Параметры ПИД контур газ 2 гор»	Значение по умолчанию	Размерность	Пояснения
Период работы контура:	1”5	сек	Типовое значение 1 – 1,5 сек
Кoeff. пропорц. регул:	10.0 *	сек/кПа(Па), сек/[кгс/см ²]	Типовое значение 1.0 – 5.0 *
Пост. интегриров. контура:	32”0	Мин, сек	Типовое значение 10 – 40 сек
Пост. дифференц. Контура:	0”0	сек	Типовое значение 0
Постоянная ФНЧ:	2”0	сек	Типовое значение 0
Зона регулирования контура, %:	60.0	%	Типовое значение 100%
Зона нечувствит. контура, %:	1.0	%	В зоне нечувствительности сигнал рассогласования полагается равным 0
Номинал. время хода ИМ:	30”0	сек	Типовое значение 10 – 40 сек

* С версии программы контроллера 05.65 и выше увеличен в 10 раз

Примечания:

1. Подменю «ПАРАМЕТРЫ ПИД КОНТУР ГАЗ 2 ГОР» доступно из «Меню конфигурации».
2. Подменю «ПАРАМЕТРЫ ПИД КОНТУР ГАЗ 2 ГОР» доступно в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» и «Работа» из «Меню настройки».
3. Регулирование давления топлива начинается с момента перехода программы в режим «Прогрев».
4. По своим характеристикам (динамике) данный контур более всего походит на контур стабилизации давления топлива.
5. Заданием для данного контура является давление газа перед первой горелкой.
6. Цель работы данного контура - поддерживать такое же давление газа перед второй горелкой, как и перед первой горелкой.
7. Для данной газовой схемы контур регулирования разрежения в топке котла может быть перенесен на внешний регулятор АДР-0,25.3

7.7 Контур управлением подмесом (для водогрейного котла, печи).

7.7.1 Настройка контура регулирования подмесом

Для настройки параметров контура:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: УПРАВЛЕНИЕ КОНТУРОМ ПОДМЕСА
3	Выбрать пункт: КОНТУР ПОДМЕСА: и задать параметр: ПИД-регулir.
4	Выбрать пункт: ПАРАМЕТРЫ ПИД КОНТУРА УР. ВОДЫ
5	Настроить параметры контура

Физический смысл отдельных пунктов пояснен в таблице 7.

Таблица 7 - Параметры ПИД-контура подмеса

«Параметры ПИД контура подмеса»	Значение по умолчанию	Размерность	Пояснения
Период работы контура:	5'0*	сек	Период расчета управляющего воздействия
Кoeff. пропорц. регул:	20.0 **	сек/кПа(Па), сек/[кгс/см ²]	
Пост. интегриров. контура:	4'0'0	мин	
Пост. дифференц. контура:	30'0	сек	
Постоянная ФНЧ:	5'0	сек	
Зона регулиров контура, %:	15.0	%	Зона плавного регулирования; вне зоны - регулирование позиционное
Зона нечувствит. контура, %:	1,0	%	В зоне нечувствительности сигнал рассогласования полагается равным 0
Номинал. время хода ИМ:	1'0'0	Мин	

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

* Для исполнительного механизма ЧРП значение по умолчанию 0,1 секунда

** С версии программы контроллера 05.65 и выше увеличен в 10 раз

Примечания:

1. Подменю «**Параметры ПИД контура подмеса**» доступно из «Меню конфигурации»
2. Подменю «**Параметры ПИД контура подмеса**» доступно в процессе работы в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» из «Меню настройки» головного модуля.
3. С версии ПО контроллера **06.18** для исполнительных механизмов МЭО и ЧРП (ИМ с токовым управляющим сигналом) задаются свои параметры ПИД-контура регулирования. Текущие значения параметров контура определяются типом выбранного исполнительного механизма в пункте «**ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА/ИСПОЛН. МЕХАНИЗМ ПОДМЕСА:**» в «Меню конфигурации».

7.7.2 Задание уставки контура регулирования подмеса

Для настройки задания:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, при включенном контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» зайти в меню настройки .
2	Выбрать подменю: УСТАВКИ НАЛАДЧИКА
3	Выбрать пункт: Устав. темпер. подмеса: и задать числовое значение параметра

8 Применение частотно-регулируемых приводов

8.1 Основные положения при работе с ЧРП

8.1.1 ЧРП используются для управления тягодутьевыми машинами

8.1.2 Для управления используются дискретные и токовые сигналы. Контроллер выдает дискретный сигнал на включение или отключение ЧРП и ожидает прихода подтверждающего дискретного сигнала от привода.

8.1.3 Выходной токовый сигнал контроллера 4-20 мА подается на вход ЧРП и представляет собой задание по частоте для ЧРП.

8.2 Настройка конфигурации для использования ЧРП

Для использования ЧРП вентилятора:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА
3	Выбрать пункт: ИСПОЛН. МЕХАНИЗМ ВОЗДУХА: и задать параметр: ЧРП
4	Выбрать пункт: УПРАВЛЕН. ВЕНТИЛЯТОРОМ и задать параметр: от КСУМ

Для использования ЧРП дымососа:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: ИСПОЛНИТЕЛЬНЫЕ УСТРОЙСТВА
3	Выбрать пункт: ИСПОЛН. МЕХАНИЗМ РАЗРЕЖ.: и задать параметр: ЧРП
4	Выбрать пункт: УПРАВЛЕН. ДЫМОСОСОМ и задать параметр: от КСУМ

8.3 Дополнительные возможности

8.3.1 При включении в меню конфигурации управления вентилятором и дымососом посредством ЧРП, появляется возможность проведения вентиляции топки при заданном значении давления воздуха. При этом предполагается, что в топке поддерживается стабильное разрежение, такое же, как и во время работы котла.

8.3.2 При использовании ЧРП отключается анализ выхода рассогласования за зону регулирования.

Для настройки давления воздуха при вентиляции котла:

Шаг	Что сделать
1	Зайти в меню конфигурации или, включенном контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев», «Работа» зайти в меню настройки .
2	Выбрать подменю: УСТАВКИ НАЛАДЧИКА
3	Выбрать пункт: Рвоздуха на вентил: и задать числовое значение параметра

8.4 Настройка фиксированного значения выходного тока

8.4.1 Для токов, являющихся заданием для ЧРП, могут быть назначены фиксированные значения, имеющие названия «Закрыто», «Малое горение», «Большое горение» подобно концевым выключателям для МЭО.

8.4.2 Фиксированные значения токов, соответствующих «Закрыто» и «Малое горение» могут использоваться при розжиге, значение «Большое горение» может использоваться при позиционном управлении мощностью и как ограничитель максимального выходного значения.

8.4.3 Следует отдельно отметить, что положения «Закрыто» и «Большое горение» используются для ограничения дальнейшего изменения частоты привода. При регулировании не допускается уменьшение выходного тока ниже значения «Закрыто» и увеличения выше значения «Большое горение»

8.4.4 Весь диапазон выходного тока 4 – 20 мА соответствует 100 %, причем 0 % соответствует 4 мА, 100 % – 20 мА.

Для настройки фиксированных значений выходного тока:

Шаг	Что сделать
1	При работающем контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» или «Работа» войти в меню настройки или войти в пункт Исполнительные устройства в меню конфигурации
2	Выбрать подменю: Настройка ЦАП преобразователей
3	Выбрать пункт: ЧП ВЕТИЛЯТОРА ЗАКРЫТО : и задать число в процентах от общей шкалы 4-20 мА, соответствующее значению тока для положения «Закрыто» вентилятора
4	Подобным образом назначить фиксированные значения для токовых выходных сигналов для остальных точек и каналов

8.5 Проверка первичных параметров котла (давление воздуха, разрежение в топке) при фиксированных значениях токовых сигналов

Для загрузки фиксированных значений выходных токов:

Шаг	Что сделать
1	При работающем контроллере в режимах «Готов», «Вентиляция», «Прогрев» или «Работа» войти в меню настройки .
2	Выбрать подменю: НАСТРОЙКА ПОЛОЖЕНИЯ ЗАСЛОНОК
3	Для проверки физических параметров при фиксированных настройках выбрать соответствующий пункт: « Проверка ЦАП ЧП ». Например, для проверки при состоянии «Малое горение», выбрать пункт подменю ПРОВЕРКА ЦАП ЧП на МАЛОМ ГОР .
4	Нажать кнопку « ВВОД », при этом в ЦАП загружаются значения фиксированных настроек. В верхней строке дисплея отображаются наименования выходных каналов. В нижней – соответствующие значения выходных токов в мА.
5	Если контроллер находится в режимах «Вентиляция», «Прогрев» или «Работа», выдержать паузу для разгона или торможения приводов вентилятора и дымососа и установления параметров
6	Проверить на соответствие значение токовых сигналов по индикатору ЧРП, проверить значение давления воздуха и разрежения по показывающим приборам,

ООО Конструкторское Бюро "АГАВА"

7	При необходимости изменить значение фиксированных настроек для данного режима и произвести повторную проверку
8	Подобным образом проверить параметры для фиксированных значений токовых выходных сигналов остальных точек и каналов.

Примечание - Если котел находится в режимах «Прогрев» или «Работа», пункт подменю «ПРОВЕРКА ЦАП ЧП ЗАКРЫТО» недоступен.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

Методика калибровки прибора индикации АДИ-01.7 (индикация положения МЭО)

Прибор индикации АДИ-01.1 калибровке не подлежит !!!

Как работать с меню «Калибровка датчика положения МЭО»

А.1 Для входа в меню нажмите кнопку **F**. На дисплее отобразится **=01**.

А.2 Кратковременно нажимайте кнопку **▲** до тех пор, пока на дисплее не отобразится **=23**.

А.3 Кратковременно нажмите кнопку **F**, на дисплее отобразится **САЛ**.

А.4 Одновременно нажмите кнопки **▲** и **▼**, удерживайте не менее 2-х секунд. После этого отпустите кнопки, на дисплее отобразится **=10**.

А.5 Для изменения типа датчика нажмите кнопки **▲** или **▼**, при этом значение:

- **01** соответствует датчику положения МЭО с токовым выходом;
- **02** соответствует реостатному датчику положения.

А.6 Кратковременно нажмите кнопку **F**. На дисплее отобразится **СН1**.

А.7 При помощи МЭО установите заслонку исполнительного механизма в открытое положение, кратковременно нажмите кнопку **F** и, выдержав паузу не менее 2-х секунд, повторно нажмите кнопку **F**.

А.8 Кнопками **▲** или **▼** выберите на дисплее сообщение **с10**.

А.9 При помощи МЭО установите заслонку исполнительного механизма в закрытое положение, кратковременно нажмите кнопку **F** и выдержав паузу не менее 2-х секунд повторно нажмите кнопку **F**.

А.10 Для перехода в меню верхнего уровня нажмите и удерживайте кнопку **F** более 2 секунд один раз или несколько раз для выхода из меню настройки.

ПРИЛОЖЕНИЕ Б Рекомендации по настройке ПИД-регуляторов контроллера АГАВА 6432.10

(разработаны профессором Лукасом В.А.)

Б.1 Контроллер АГАВА 6432.10 реализует ПИД-закон регулирования, который описывается передаточной функцией:

$$Wp(p) = kp [1 + (1/Tи p) + Tд p] = kp + (ки /p) + kd p \quad (Б.1)$$

где:

kp – передаточный коэффициент регулятора, объединяющий передаточные коэффициенты самого контроллера $kк$ и исполнительного механизма $kим = 1/Tим$;

$Tим$ – полное время хода ИМ, с;

$Tи, Tд$ – постоянные времени интегрирования и дифференцирования регулятора, с;

$kп = kp$, $ки = kp/Tи$, $kd = kpTд$ – коэффициенты соответственно пропорциональной, интегральной и дифференциальной частей регулятора.

Б.2 Для достижения большей плавности регулирования и улучшения помехоустойчивости контура последовательно с дифференциальной составляющей регулятора (Б.1) включён фильтр низкой частоты в виде инерционного звена 1-го порядка с постоянной времени $Tф$:

$$\begin{aligned} Wp(p) &= kp [1 + (1/Tи p) + Tд p/(Tф p + 1)] = \\ &= kп + (ки /p) + kd p/(Tф p + 1) \end{aligned} \quad (Б.2)$$

где, параметр $Tф$ следует выбирать в пределах

$$0,1Tд \leq Tф \leq 0,2Tд \quad (Б.3)$$

Б.3 ПИД-закон регулирования реализован в в двух вариантах – в виде скоростного дискретного алгоритма (для МЭО), и в виде позиционного (для ЧРП).

Б.4 Настройку параметров контуров регулирования можно осуществлять двумя способами:

Б4.1 Первый способ основан на анализе переходной характеристики объекта (Вариант 1).

Б4.2 Второй основан анализе параметров колебательного процесса, который получают искусственно, выводя настраиваемый контур на границу устойчивости (Вариант 2). Этот способ применяется в том случае, когда параметры объекта предварительно определить не удаётся.

Вариант 1

Б.5 Для расчёта параметров регулятора k_p , T_i и T_d или k_p , k_i и k_d необходимо предварительно снять переходную характеристику объекта $x(t)$ (рисунок Б.1) при ступенчатом изменении входного воздействия y (например, перемещением исполнительного механизма ИМ) и по ней определить базисные параметры динамики объекта T_0 и t_0 , которые определяются проведением касательной в точке перегиба переходной характеристики.

Передаточный коэффициент k_0 статического объекта (Б.1) вычисляют как отношение соответствующих изменений переменных x и y при ступенчатом изменении входного воздействия на объект (рисунок Б.1): $k_0 = \Delta x_0 / \Delta y_0$.

Для снятия переходной характеристики настраиваемого канала рекомендуется использовать программу *Агава РТ* (технологический регистратор) доступную для скачивания по ссылке: <http://www.kb-agava.ru/software.php/cfid-i25.php>

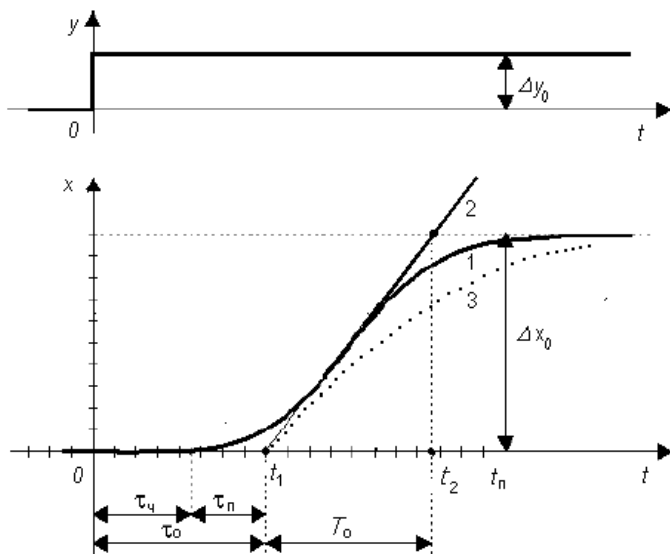


Рисунок Б.1. Переходные характеристики типовых объектов регулирования:

1 – с самовыравниванием, 2 – без самовыравнивания

Б.6 При выборе основных настроечных параметров k_p , T_i и T_d необходимо учитывать следующую закономерность влияния на них динамических параметров объекта:

с увеличением отношения t_0/T_0 коэффициент k_r ПИД-регулятора должен быть меньше, а постоянные времени T_i и T_d больше.

Б.7 На рисунке Б.2 показаны характерные переходные процессы, обеспечиваемые пропорциональным (П), интегральным (И), пропорционально-интегральным (ПИ), пропорционально-дифференциальным (ПД) и пропорционально-интегрально-дифференциальным (ПИД) регуляторами при единичном ступенчатом изменении задания x_3 .

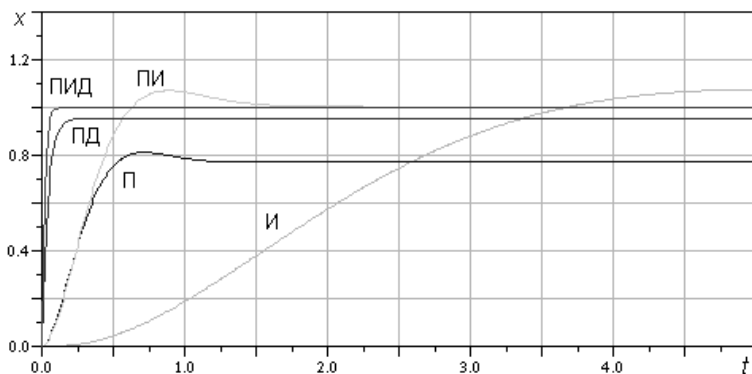


Рисунок Б.2. Типовые переходные процессы при различных регуляторах

Б.8 При выборе закона регулирования можно руководствоваться следующими рекомендациями для объектов с различными динамическими свойствами:

- безинерционного с чистым запаздыванием t_0 – ПИ,
- инерционного 1-го порядка с малым t_0 – ПИ или ПИД,
- инерционного 2-го порядка с малым t_0 – ПИД,
- инерционного более высокого порядка – ПИД,
- интегрирующего с инерционностью – ПД или ПИД.

Б.9 Одним из важных настроечных параметров дискретного регулятора является интервал дискретности или период повторения T . От него зависят не только динамические свойства регулируемого контура, но и эксплуатационная надёжность и срок службы механических элементов системы регулирования. В зависимости от вида регулируемой величины рекомендуются следующие абсолютные значения интервала дискретности:

- давление топлива /воздуха – 1 ... 5 с
- разрежение в топке (за котлом) - 1 ... 5 с
- уровень воды в барабане – 5 ... 10 с,

– температура воды – 10 ... 20 с.

Для инерционного объекта с запаздыванием интервал дискретности T следует выбирать в зависимости от динамических параметров объекта по следующей формуле

$$T \leq (0,1 \dots 0,2)(T_0 + t_0) \quad (\text{Б.4})$$

С увеличением выбираемого интервала дискретности T оптимальные значения коэффициента kp и постоянных времени T_i и T_d становятся меньше.

Б.10 При программировании алгоритмов регулирования с ШИМ необходимо также учитывать, что длительность отдельных импульсов Δt_i не должна превышать половины выбранного интервала дискретности T , т.е.

$$\Delta t_i \leq 0,5T. \quad (\text{Б.5})$$

Б.11 Предварительно рассчитать ориентировочные параметры контура можно на основании формул Циглера-Никольса для непрерывного ПИД-регулятора и его частных П- и ПИ-модификаций:

для П-регулятора $kp = T_0 / k_0 t_0$;
для ПИ-регулятора $kp = 0,9 T_0 / k_0 t_0$, $T_i = 3,33 t_0$;
для ПИД-регулятора $kp = 1,2 T_0 / k_0 t_0$, $T_i = 2,0 t_0$, $T_d = 0,5 t_0$. (Б.6)

Б.12 Для расчета параметров дискретного варианта ПИД-регулятора и его модификаций, применяемых для статического инерционного объекта, можно воспользоваться формулами **Й. Такахаши**:

для П-регулятора: $\| kp = T_0 / k_0(t_0 + T); \|$
для ПИ-регулятора: $\| kp = 1,8 T_0 / k_0 (2t_0 + T)$, $T_i = 1,66 (2t_0 + T); \|$
для ПИД-регулятора: $\| kp = 1,2 T_0 / k_0 (t_0 + T)$, $T_i = 0,5 (2t_0 + T)^2 / (t_0 + T)$,
 $T_d = 0,5 (t_0 + T). \|$ (Б.7)

Б.13 Настраечные параметры дискретных регуляторов применительно к объектам, характеризующимся параметрами k_0 , T_0 и t_0 , можно вычислять и по приведённым в таблице Б.1 **формулам Чина-Хронеса-Ресвика**, которые также учитывают предварительно выбранный интервал дискретности T и обеспечивают максимальное быстроедействие и указанные значения перерегулирования σ при обработке воздействий по каналу x_3-x .

Таблица Б.1

Формулы Чина-Хронеса-Ресвика для расчета настроечных параметров типовых дискретных регуляторов инерционных объектов с S-образной переходной характеристикой
(при $0,1T_0 \leq \tau_0 \leq 0,6T_0$)

Закон	Параметр регулятора	При допустимом перерегулировании σ , %	
		$\sigma = 0$	$\sigma = 20$
П	$k_p =$	$0,6T_0 / k_0 (2\tau_0 + T)$	$1,4T_0 / k_0 (2\tau_0 + T)$
ПИ	$k_p =$	$0,7T_0 / k_0 (2\tau_0 + T)$	$1,2T_0 / k_0 (2\tau_0 + T)$
	$T_i =$	$0,6 (2\tau_0 + T)$	$0,5 (2\tau_0 + T)$
ПИД	$k_p =$	$1,2T_0 / k_0 (2\tau_0 + T)$	$1,9T_0 / k_0 (2\tau_0 + T)$
	$T_i =$	$0,5 (2\tau_0 + T)$	$0,67(2\tau_0 + T)$
	$T_d =$	$0,25 (2\tau_0 + T)$	$0,23 (2\tau_0 + T)$

Вариант 2

Б.14 При наладке контуров регулирования можно использовать **эмпирический метод Циглера-Никольса**, в том случае когда **параметры объекта предварительно определить не удаётся**.

Для этого настраиваемый замкнутый контур переводят в режим П-регулирования, для чего отключают интегральную и дифференциальную составляющие, либо устанавливают максимально возможное значение параметра T_i и $T_d = 0$. Затем медленным увеличением передаточного коэффициента П-регулятора k_p выводят настраиваемый контур на границу **устойчивости (если это допустимо по технологическим условиям!)** и в этом режиме фиксируют критические значения коэффициента $k_{p.крит}$ и периода колебаний $T_{крит}$. Далее вычисляют настроечные параметры по формулам:

$$\begin{aligned}
 &\text{для П-регулятора} \quad || k_p = 0,50 k_{p.крит} ; || \\
 &\text{для ПИ-регулятора} \quad || k_p = 0,45 k_{p.крит} , T_i = 0,83T_{крит} ; || \\
 &\text{для ПИД-регулятора} \quad || k_p = 0,60 k_{p.крит} , T_i = 0,50T_{крит} , \\
 &\quad \quad \quad \quad \quad \quad \quad \quad T_d = 0,125T_{крит}. || \qquad \qquad \qquad (Б.8)
 \end{aligned}$$

Б.15 Следует иметь ввиду, что последние рекомендации существенно зависят от соотношения T_0/t_0 , которое в данном случае, как и интервал дискретности T , оказываются учтёнными лишь косвенно (через экспериментальные параметры $k_{p.крит}$ и $T_{крит}$).

Б.16 Все рекомендованные выше подходы и формулы дают лишь ориентировочные значения настроечных параметров, которые, как правило, в силу различных факторов (неточное знание модели и параметров объекта, наличие нелинейностей в контуре и т.п.) необходимо корректировать в процессе наладки системы регулирования.

Б.17 При наладке можно руководствоваться следующими **закономерностями и правилами**:

Б.17.1 Увеличение коэффициента пропорциональной составляющей регулятора $k_p = k_r$ уменьшает статическую (остаточную) ошибку системы, улучшает быстродействие контура, но повышает колебательность переходного процесса.

Б.17.2 Добавление интегральной составляющей к пропорциональной и увеличение коэффициента $k_i = k_r/T_i$ позволяют полностью устранить статическую ошибку (кроме её составляющей, обусловленной нелинейностями – насыщением и нечувствительностью конструктивных элементов системы!), но уменьшают быстродействие и усиливают колебательность.

Б.17.3 Введение дифференциальной составляющей $k_d = k_r T_d$ улучшает быстродействие – обеспечивает форсировку переходного процесса (без увеличения первого выброса!), но при действии в контуре системы высокочастотных случайных помех приводит к нежелательным резким скачкам регулирующего воздействия и, как следствие, к ударным нагрузкам на исполнительные элементы системы, а при наличии в контуре нелинейностей (люфтов, ограничений) дифференциальная составляющая может вызывать в нём автоколебания.

Подобные нежелательные эффекты могут возникать и при ступенчатом изменении задания на входе регулятора.

Поэтому дифференциальную составляющую следует применять с определённой осторожностью и только при её объективной обоснованности.

Б.17.4 Наличие демпфера в запрограммированном ПИД-законе регулирования (Б.2) также может быть поводом для некоторой корректировки настроек, рассчитанных по формулам (Б.10) или по таблице Б.1 для ПИД-закона (Б.1) без учёта демпфера.

©1996-2012г. Конструкторское бюро «АГАВА»

АГАВА 6432.10

Все права защищены

Использование приведенных в настоящем документе материалов без официального разрешения КБ «АГАВА» запрещено.